

Pound-Drever Hall (PDH)

Problem

Externe Etalon-Effekte, die durch Licht entstehen, das vom Resonatorspiegel zurück in den Strahlengang reflektiert wird und Licht, das wiederum durch Reflexion an optischen Bauelementen zum Resonator hin reflektiert wird. Die Etalon-Docke wird dann durch Temperatur- und Luftschwankungen geändert. Aufgrunddessen detektiert die PDH-Stabilisierung eine zusätzliche veränderliche Phasenlage und so die Phasenlage zwischen Träger und Seitenbänder geändert.

- **Lösung:**

- Optische Isolatoren im Strahlengang
- Hohe thermische Stabilität, sodass sich der Abstand nicht ändert (Beispiel zwischen Resonatorspiegel und $\lambda/4$)

PDH-Theorie/Verfahren

<fc #ff0000>PAPER zitieren
 TODO Berechnung und Formeln\</fc>

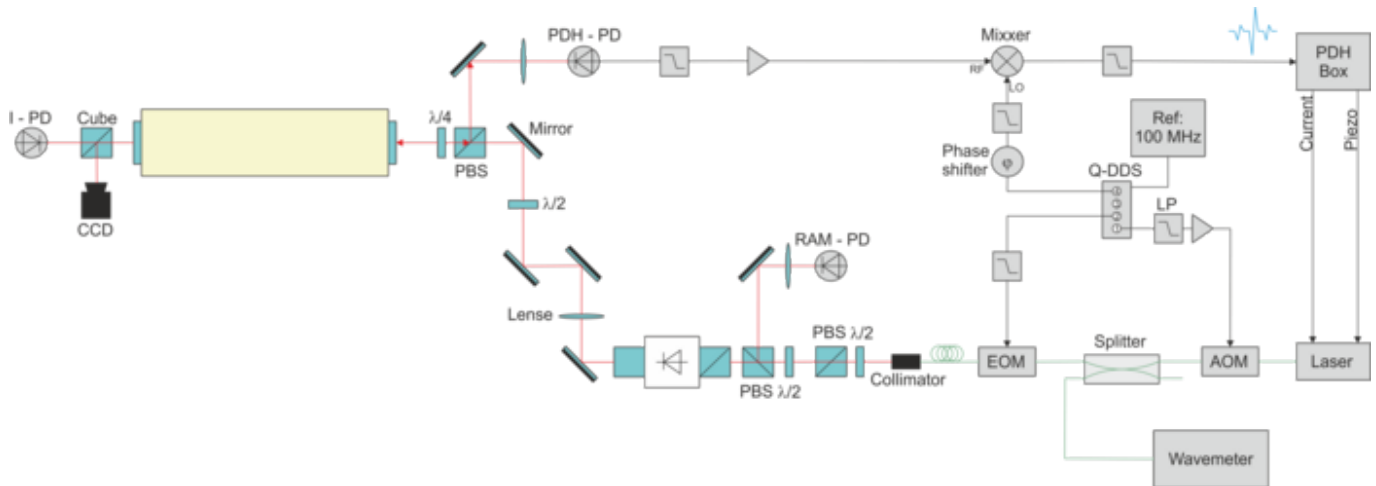
Fundamentale Limitierung der PDH-Regelung

- Ursache: Schrotrauschen

- ☐ Messen des Frequenzrauschpegels
- ☐ Messen der Schrotrauschlimitierung der PD
- ☐ Messen des elektronischen Rauschens
- ☐ Einkoppleffizienz vom Resonator messen [%]
- ☐ optische Leistung der beiden Seitenbänder (in der Summe) durch RF-Leistung messen [%]
- ☐ Abschwächung der Vakuumfenster und Heizschild-Fenster messen [%]
- ☐ Transmissionsleistung vom Resonator messen [W, %]
- ☐ Berechnung des Schrotrauschens etc.

- **Vorteil** einer geringen EOM-frequenz gegenüber einer hohen Frequenz: <fc #ff0000>TODO</fc>

PDH-Aufbau



1. Das detektierte Fehlersignal f_{PDH} wird tiefpassgefilter und verstärkt (Mischer benötigt genug Leistung)
2. Mit Hilfe eines Mischer (dieser unbedingt DC ausgeben kann) wird das Fehlersignal mit der Modulationsfrequenz f_{PDH} zu einer modulierten Gleichspannung umgewandelt
 1. RF-Eingang: PDH-PD Signal
 2. LO-Eingang: DDS-Signal
3. RF-Frequenzen werden durch einen DDS bereitgestellt (im Bild Channel 2 und 4), dabei besitzen beide Channel die selbe Frequenz
 1. Da die Mischer 7dBm benötigen, wird an dem Channel 4, dieser Wert eingestellt
4. Durch die Benutzung eines DDS's ist es relativ leicht die Phasenlage zwischen den beiden Frequenzen zu verändern, sodass das Fehlersignal optimiert werden kann
 1. Der eingezeichnete Phasenschieber ist im Q-DDS eingebaut
 2. Hierbei wird das RF-Signal hinter dem Mischer angeschaut. Dabei wird die Phase (von Channel 4) so lange gedreht bis der Träger Null wird.
 3. Anschließend werden 90° auf den eingestellten Wert der Phase gegeben.
5. Vermeidung durch Brummschleifen (50 Hz) sollte der Ausgang des Mischers $<f_c>$ galvanisch getrennt werden
6. Hinter dem Mischer sollten weitere Tiefpässe angebracht werden, sodass die Modulationsfrequenz und höhere Moden dieser Frequenz herausgefiltert werden
7. Gefilterte Fehlersignal wird dem PDH-Regler bereitgestellt
8. PDH-BOX detaillierte bescheid wissen
 1. zwei getrennte Ausgänge mit unterschiedlichen bandbreiten
 1. Ausgang 1: hohe Regelbandbreite
 2. Ausgang 2: niedrige
 3. Schneller Ausgang steuert direkt den Regelbandbreite Laserdiodenstrom über die parallel geschaltete transistorstufe
 1. Wirkung: Hohe Frequenzanteile der Störung im Laserlicht werden herausgeregelt
 4. Langsame Ausgang steuert den Piezoaktuator im Laserdiodensystem
 1. Wirkung: Temperaturfluktuationen an der Diode werden herausgeregelt

• **Optimierung der Stabilisierung** erfolgt durch Veränderung der $<f_c>$ Eckfrequenz

(?)</fc>

- **Regelbandbreite** wird durch die Phasenschiebung in der Laserdiode limitiert. Diese durch die Folgen der Reaktion der optischen Frequenz auf Stromänderung und durch Tiefpasscharakteristik des Resonators für hohe Frequenzen kommen <fc #ff0000>(?)</fc>
 - **Verbesserung der Regelbandbreite:** Einbau eines Differentiators im PDH-Regelverstärker, dieser die Phasenschiebung durch die Laserdiode zu höheren Frequenzen schiebt.

Charakterisierung der PDH-Stabilisierung

1. Empfindlichkeit des Fehler- bzw. Diskriminatorsignals bestimmen
 - Methode: Eine Referenzspannung wird im Regler harmonisch mit $f \sim 0.5\text{Hz}$ um einige mV moduliert. Dadurch erzeugte Frequenzänderung des Lasersystems kann mit einem anderen Lasersystem untersucht werden.
 - Die Empfindlichkeit des PDH-Diskriminatorsignals kann aus dem Verhältnis der Frequenzänderung und der Modulationshöhe des Fehlersignals berechnet werden
 2. Messung des Rauschens im unstabilisierten Zustand ohne Licht auf der PDH-PD
 3. Messung des elektronischen Rauschens der PDH-PD
 4. Messung mit eingeschaltetem Laserlicht, aber neben einer Resonanzfrequenz (Rauschen sollte bei niedrigen Frequenzen ansteigen; Grund: RAM durch den EOM)
 5. Messung in stabilisiertem Zustand
 6. Gesamttrauschbeitrag auf den Laser berechnen <fc #ff0000>(Formel aus Häfner Doktorarbeit ?)</fc>
 7. Brummruschen bei 50Hz und 100Hz möglichst mindern (USB-Isolatoren, Netzfilter)
- ☐ Messung der Regelbandbreite (auch für unterschiedliche Laserleistungen)
☐ Aufnahme des PDH-Fehlersignals
☐ Berechnung der Empfindlichkeit des Fehler- bzw. Diskriminatorsignals

From:
<https://iqwiki.iqo.uni-hannover.de/> - IQwiki

Permanent link:
https://iqwiki.iqo.uni-hannover.de/doku.php?id=groups:mg:project_ptb-cavity:pound-drever-hall&rev=1517302513

Last update: 2018/01/30 08:55

